

## 6.5 Base et dimension d'un espace vectoriel

### 6.5.1 Définition

On dit qu'une famille  $B$  de vecteurs d'un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E$  est une base de  $E$  si c'est une famille libre et génératrice de  $E$ , c'est à dire si tout vecteur de  $E$  s'écrit de façon unique comme combinaison linéaire des vecteurs de la base  $B$ .

#### Remarque 9 :

##### 1. Qu'est ce que cela veut dire ?

Si  $\{u_1, \dots, u_n\}$  est une base de  $E$ , ceci veut dire que :

(a) Pour tout  $x \in E$ , il existe  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  tels que  $x = \sum_{i=1}^n \lambda_i u_i$ , c'est à dire  $\text{vect}(\{u_1, \dots, u_n\}) = E$   
(c'est un système générateur)

(b) Ces scalaires  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  sont uniques (c'est un système libre). L'unicité vient de la proposition 6.4.5

2. Cette notion est très importante puisqu'elle permet de calculer commodément dans les  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel. Il faut cependant en montrer l'existence.

3. Soient  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie et  $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$  une base de  $E$ . Tout vecteur  $u$  de  $E$  s'écrit de façon unique :  $u = x_1 e_1 + \dots + x_n e_n$  avec  $x_i \in \mathbb{R}$

Ces réels  $x_1, \dots, x_n$  sont appelés **coordonnées de  $u$  dans la base  $\mathcal{B}$** .

Ces coordonnées sont uniques : on dit qu'il y a **unicité de la décomposition d'un vecteur dans une base**.

### 6.5.2 Théorème : existence d'une base

Soit  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie.

De toute famille génératrice de  $E$ , on peut extraire une base  $B$  de  $E$ .

#### Démonstration

D'après la définition 6.4.2,  $E$  étant de dimension finie, il existe une famille génératrice finie de  $E$ .

1. Si cette famille génératrice est vide alors  $E = \{\vec{0}\}$  et  $B = \emptyset$

2. Supposons cette famille non vide et notons la  $\{u_1, \dots, u_n\}$  et considérons toutes les sous-familles de cette famille. Certaines engendrent  $E$  et d'autres pas.

On en choisit une qui engendre  $E$  et ait le plus petit nombre  $p$  d'éléments possible :  $p \leq n$

Démontrons par l'absurde que cette famille  $B$ , que l'on suppose formée des vecteurs  $\{u_1, \dots, u_p\}$  est libre.

En effet, si elle n'est pas libre, il y a un de ses éléments, disons  $u_1$  par exemple, qui s'écrit comme combinaison linéaire des autres et on a alors :

$$\text{Vect}(\{u_1, \dots, u_p\}) = \text{Vect}(\{u_2, \dots, u_p\})$$

Par conséquent la famille  $\{u_2, \dots, u_p\}$  engendre  $E$  et comporte  $p - 1$  éléments ce qui contredit la définition de  $p$ .

Nous avons donc trouvé une famille libre et génératrice de  $E$ , donc une base de  $E$ .

#### Exemple 9 :

1. Dans  $\mathbb{R}^2$ , on considère ;  $\mathcal{B}_0 = \{(1, 0) (0, 1)\}$  ; c'est une base de  $\mathbb{R}^2$ . **Mais, ce n'est pas la seule !**. Il y a plusieurs bases dans un espace vectoriel

**Démontrons que  $\mathcal{B}_1 = \{(1, 1) (-1, 1)\}$  est aussi une base de  $\mathbb{R}^2$ .**

- C'est une famille libre.

En effet, soient  $\lambda \in \mathbb{R}$  et  $\mu \in \mathbb{R}$  tels que  $\lambda(1, 1) + \mu(-1, 1) = (0, 0)$

Alors, nous avons  $(\lambda - \mu, \lambda + \mu) = (0, 0)$ , ce qui nous donne le système :

$$\begin{cases} \lambda - \mu = 0 \\ \lambda + \mu = 0 \end{cases}$$

D'où on tire  $\lambda = \mu = 0$

- C'est une famille génératrice

Soit  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ . Il faut trouver  $\lambda \in \mathbb{R}$  et  $\mu \in \mathbb{R}$  tels que  $(x, y) = \lambda(1, 1) + \mu(-1, 1)$ , ce qui nous donne le système :

$$\begin{cases} \lambda - \mu = x \\ \lambda + \mu = y \end{cases}$$

D'où on tire  $\lambda = \frac{x+y}{2}$  et  $\mu = \frac{y-x}{2}$ ; c'est donc bien une famille génératrice

$\mathcal{B}_1 = \{(1, 1), (-1, 1)\}$  est donc une base de  $\mathbb{R}^2$

2. Dans  $\mathbb{R}^3$ , on considère;  $\mathcal{B}_0 = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$ ; c'est une base de  $\mathbb{R}^3$ ; on l'appelle la **base canonique**
3. Dans  $\mathbb{R}_2[X]$ , si on considère  $e_0(X) = 1$ ,  $e_1(X) = X$  et  $e_2(X) = X^2$ ,  $\mathcal{B}_0 = \{e_0, e_1, e_2\}$  forme une base de  $\mathbb{R}_2[X]$ ; c'est aussi la base canonique de  $\mathbb{R}_2[X]$

### 6.5.3 Théorème de la base incomplète

**Soit  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie. Alors,**

**Toute famille libre  $\mathcal{C} = \{u_1, \dots, u_p\}$  de vecteurs de  $E$ , peut être complétée en une base  $\mathcal{B} = \{u_1, \dots, u_p, u_{p+1}, \dots, u_n\}$  de  $E$ .**

#### Démonstration

Il y a deux possibilités au départ : la famille  $\mathcal{C}$  peut être génératrice de  $E$ , ou bien elle peut ne pas l'être.

1. Si la famille  $\mathcal{C}$  engendre  $E$ , il suffit de poser  $\mathcal{B} = \mathcal{C}$  et nous ne complétons pas la famille  $\mathcal{C}$ , car la famille  $\mathcal{C}$  étant libre et génératrice est une base
2. Supposons maintenant que  $\mathcal{C}$  n'engendre pas  $E$

$E$  étant de dimension finie, il existe une famille finie  $\mathcal{G} = \{v_1, \dots, v_q\}$  qui engendre  $E$  (le problème, c'est qu'à priori elle n'est pas libre).

Nous allons construire une suite de familles libres  $\mathcal{C}_1, \dots, \mathcal{C}_q$ , par récurrence, de façon à ce que, au final,  $\mathcal{C}_q$  soit une base de  $E$ .

- (a) Nous prenons au départ  $\mathcal{C}_0 = \mathcal{C} = \{u_1, \dots, u_p\}$ , et on construit  $\mathcal{C}_1$  de la façon suivante :

Nous examinons le vecteur  $v_1$ , le premier vecteur issu de la famille génératrice  $\mathcal{G}$ .

- i. Si  $v_1 \in \text{Vect}(\mathcal{C}_0)$ , on pose  $\mathcal{C}_1 = \mathcal{C}_0$ . (Mais on n'a pas avancé)
- ii. Si  $v_1 \notin \text{Vect}(\mathcal{C}_0)$ , on pose  $u_{p+1} = v_1$  et on construit alors  $\mathcal{C}_1$  en adjoignant à  $\mathcal{C}_0$  le vecteur  $v_1$

Donc,  $\mathcal{C}_1 = \{u_1, \dots, u_p, v_1\} = \{u_1, \dots, u_p, u_{p+1}\} = \mathcal{C}_0 \cup \{u_{p+1}\}$ .

- iii. Dans le deuxième cas on voit que la famille  $\mathcal{C}_1$  est libre

En effet, s'il existe des réels  $r_i$  tels que  $\sum_{i=1}^{p+1} r_i u_i = 0$ , nous avons en premier lieu  $r_{p+1} = 0$ ,

car, sinon, cela signifierait que  $u_{p+1} = v_1$  est combinaison linéaire des vecteurs  $\{u_1, \dots, u_p\}$ , ce qui est impossible car  $u_{p+1} = v_1 \notin \text{Vect}(\mathcal{C}_0)$

Donc,  $r_{p+1} = 0$ , et donc  $\sum_{i=1}^p r_i u_i = 0$ , ce qui montre que  $r_1 = r_2 = \dots = r_p = 0$ , car la famille  $\mathcal{C}_0$  est une famille libre.

Ainsi, la famille  $\mathcal{C}_1$  est une famille libre

- (b) Et on continue ainsi de suite. Nous aurons au plus  $q$  itérations, de telle sorte que  $\mathcal{C}_q$  forme une base de  $E$
- (c) La famille  $\mathcal{C}_q$  est libre par construction.
- (d) De plus, la famille  $\mathcal{C}_q$  engendre  $E$ , car, par construction de  $\mathcal{C}_q$ ,  $\text{vect}(\{v_1, \dots, v_q\}) \subset \text{vect}(\mathcal{C}_q)$ . Comme  $E = \text{vect}(\{v_1, \dots, v_q\})$ ,  $\mathcal{C}_q$  est une base de  $E$ .

### 6.5.4 Lemme

**Soit  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel et Soient  $x_1, \dots, x_p$ ,  $p$  vecteurs de  $E$  et  $y_1, \dots, y_{p+1}$  des combinaisons linéaires de  $x_1, \dots, x_p$ , alors les  $y_1, \dots, y_{p+1}$  sont linéairement dépendants**

#### Démonstration

La démonstration se fait par récurrence sur  $p$

1. Elle est vraie pour  $p = 1$   
En effet, si  $y_1 = \lambda_1 x_1$  et si  $y_2 = \lambda_2 x_1$ , alors,  $\lambda_2 y_1 - \lambda_1 y_2 = 0$ , ce qui montre que les deux vecteurs  $y_1$  et  $y_2$  sont linéairement dépendants.
2. Supposons la propriété vraie au rang  $p$
3. Démontrons la propriété au rang  $p + 1$   
Soient  $x_1, \dots, x_{p+1}$  et  $y_1, \dots, y_{p+2}$  des familles de vecteurs tels que les vecteurs de la famille  $y_1, \dots, y_{p+2}$  soient combinaisons linéaires de  $x_1, \dots, x_{p+1}$ . Alors :

$$\begin{cases} y_1 = a_{1,1}x_1 + \dots + a_{1,p+1}x_{p+1} \\ y_2 = a_{2,1}x_1 + \dots + a_{2,p+1}x_{p+1} \\ \dots \dots \dots \dots \dots \\ \vdots \quad \ddots \quad \vdots \quad \vdots \\ y_{p+2} = a_{p+2,1}x_1 + \dots + a_{p+2,p+1}x_{p+1} \end{cases}$$

Où les  $a_{i,j} \in \mathbb{R}$ .

Si tous les  $a_{i,j}$  sont nuls, alors les  $y_1 = \dots = y_{p+2} = \vec{0}$  et la famille  $y_1, \dots, y_{p+2}$  est bien liée. Sinon, supposons qu'il existe un  $a_{i,j}$  non nul, et supposons, pour simplifier, que  $a_{1,1} \neq 0$ , alors, en écrivant

$$x_1 = \frac{1}{a_{1,1}}y_1 - \frac{a_{1,2}}{a_{1,1}}x_2 - \dots - \frac{a_{1,p+1}}{a_{1,1}}x_{p+1}$$

$x_1$  s'écrit comme combinaison linéaire de  $y_1, x_2, \dots, x_{p+1}$

De la même manière, en recombinant dans le système, nous pouvons écrire

$$\begin{aligned} y_2 &= \beta_2 y_1 + \gamma_{2,2}x_2 + \dots + \gamma_{2,p+1}x_{p+1} \\ y_3 &= \beta_3 y_1 + \gamma_{3,2}x_2 + \dots + \gamma_{3,p+1}x_{p+1} \\ \dots &\dots \dots \dots \dots \\ y_{p+2} &= \beta_{p+2}y_1 + \gamma_{p+2,2}x_2 + \dots + \gamma_{p+2,p+1}x_{p+1} \end{aligned}$$

Ce système étant équivalent à

$$\begin{aligned} y_2 - \beta_2 y_1 &= \gamma_{2,2}x_2 + \dots + \gamma_{2,p+1}x_{p+1} \\ y_3 - \beta_3 y_1 &= \gamma_{3,2}x_2 + \dots + \gamma_{3,p+1}x_{p+1} \\ \dots &\dots \dots \dots \dots \\ y_{p+2} - \beta_{p+2}y_1 &= \gamma_{p+2,2}x_2 + \dots + \gamma_{p+2,p+1}x_{p+1} \end{aligned}$$

Nous avons donc  $p + 1$  vecteurs  $y_2 - \beta_2 y_1, y_3 - \beta_3 y_1, \dots, y_{p+2} - \beta_{p+2} y_1$  qui sont des combinaisons linéaires des  $p$  vecteurs  $x_2, \dots, x_{p+1}$ .

D'après l'hypothèse de récurrence, les  $p + 1$  vecteurs  $y_2 - \beta_2 y_1, y_3 - \beta_3 y_1, \dots, y_{p+2} - \beta_{p+2} y_1$  sont linéairement dépendants, ce qui se traduit par :

$$\lambda_1 (y_2 - \beta_2 y_1) + \lambda_2 (y_3 - \beta_3 y_1) + \dots + \lambda_{p+1} (y_{p+2} - \beta_{p+2} y_1) = \vec{0}$$

Où les  $\lambda_i$  ne sont pas tous nuls; ceci donne, une fois cette expression réorganisée,

$$\lambda'_1 y_2 + \lambda'_2 y_3 + \dots + \lambda'_{p+1} y_{p+2} + \lambda'_{p+2} y_1 = \vec{0}$$

Où les  $\lambda'_i$  ne sont pas tous nuls. Ainsi, les  $y_1, \dots, y_{p+2}$  sont linéairement dépendants.

### 6.5.5 Théorème et définition

1. Soient  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie et  $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$  une base de  $E$ . Soit  $m > n$ .  
Alors, toute famille de  $m$  vecteurs de  $E$  est liée.
2. Dans un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E$  de dimension finie, toutes les bases ont le même nombre d'éléments appelé dimension du  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E$  et noté  $\dim E$

#### Démonstration

1. Si  $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$  est une base de  $E$ , alors, pour  $m > n$ , toute famille de  $m$  vecteurs de  $E$  est liée.  
Nous allons utiliser le lemme 6.5.4  
Soient  $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$  une base de  $E$ , et  $f_1, \dots, f_m$ ,  $m$  vecteurs de  $E$ , où  $m > n$ .  
Les  $f_i$  où  $i = 1 \dots, m$  sont tous combinaison linéaire des  $\{e_1, \dots, e_n\}$ , et d'après le lemme précédent 6.5.4, sont tous linéairement dépendants.
2. Supposons deux bases de  $E$ ,  $\mathcal{B}_0 = \{e_1, \dots, e_n\}$  et  $\mathcal{B}_1 = \{f_1, \dots, f_m\}$ , avec  $m > n$ .  
Chacune des  $f_i$  est combinaison linéaire des  $\{e_1, \dots, e_n\}$ , et la famille  $\{f_1, \dots, f_m\}$  est donc liée, ce qui est en contradiction avec le point de départ qui est que  $\mathcal{B}_1$  est une base; donc,  $m \leq n$ ; de la même manière, on montre que  $n \leq m$ , et donc  $m = n$

### 6.5.6 Proposition

Dans un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie  $n$  :

1. Toute famille libre  $\{u_1, \dots, u_n\}$  de  $n$  vecteurs de  $E$  est une base.
2. Toute famille génératrice  $\{u_1, \dots, u_n\}$  de  $n$  vecteurs de  $E$  est une base.

#### Démonstration

1. Soit  $\{u_1, \dots, u_n\}$  une famille de  $n$  vecteurs de  $E$  libre  
D'après le théorème de la base incomplète 6.5.3, la famille  $\{u_1, \dots, u_n\}$  peut être complétée en une base  $\{u_1, \dots, u_n, \dots, u_{n+m}\}$  de  $E$ .  
Or toutes les bases de  $E$  ont exactement  $n$  éléments.  
Donc  $m = 0$ , c'est à dire  $\{u_1, \dots, u_n\}$  est une base de  $E$ .
2. Soit  $\{u_1, \dots, u_n\}$  une famille de  $n$  vecteurs de  $E$  génératrice.  
La famille  $\{u_1, \dots, u_n\}$  contient, d'après 6.5.2, une base de  $E$ .  
Comme toutes les bases de  $E$  ont le même nombre  $n$  d'éléments, c'est que cette base est  $\{u_1, \dots, u_n\}$ .

#### Remarque 10 :

Cette proposition nous permet d'écrire que la dimension  $n$  d'un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel est **le nombre minimum de vecteurs générateurs, et le nombre maximum de vecteurs libres.**

**Exercice 7 :**

1. **Montrer que les 3 éléments de  $\mathbb{R}^3$   $(1, a, b)$ ,  $(0, 1, c)$  et  $(0, 0, 1)$  forment une base quels que soient les réels  $a, b$  et  $c$ .**

Pour démontrer que c'est une base, il suffit de démontrer que ces 3 vecteurs forment un système libre.

Soient  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $\mu \in \mathbb{R}$  et  $\gamma \in \mathbb{R}$  tels que :

$$\lambda(1, a, b) + \mu(0, 1, c) + \gamma(0, 0, 1) = (0, 0, 0)$$

Cette équation se réduit à :

$$(\lambda, a\lambda + \mu, b\lambda + c\mu + \gamma) = (0, 0, 0)$$

Qui donne le système :

$$\begin{cases} \lambda = 0 \\ a\lambda + \mu = 0 \\ b\lambda + c\mu + \gamma = 0 \end{cases}$$

D'où on tire  $\lambda = \mu = \gamma = 0$ . Les trois vecteurs de  $\mathbb{R}^3$  sont bien linéairement indépendants, dans un espace de dimension 3, c'est donc une base de  $\mathbb{R}^3$

2. **Quelles sont les coordonnées du triplet  $(1, 3, 5)$  dans cette base ?**

Les coordonnées sont des nombres réels  $x$ ,  $y$  et  $z$  tels que :

$$x(1, a, b) + y(0, 1, c) + z(0, 0, 1) = (1, 3, 5)$$

Nous obtenons donc le système : Qui donne le système :

$$\begin{cases} x = 1 \\ ax + y = 3 \\ bx + cy + z = 5 \end{cases}$$

D'où nous tirons  $x = 1$ ,  $y = 3 - a$  et  $z = -b - c(3 - a) = ac - 3c - b$

3. **Quel est le triplet qui a pour coordonnées  $(1, 3, 5)$  dans cette base**

Le triplet qui pour coordonnées  $(1, 3, 5)$  s'écrit :

$$1(1, a, b) + 3(0, 1, c) + 5(0, 0, 1)$$

C'est donc le triplet :  $(1, a + 3, b + 3c + 5)$

**6.5.7 Proposition**

1. **Un sous-espace vectoriel  $F$  d'un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E$  de dimension finie  $n$  est de dimension finie.**
2. **Si  $F$  est un sous-espace vectoriel de  $E$ , on a alors  $\dim F \leq \dim E$ .**
3. **Si  $\dim F = \dim E$ , alors  $F = E$ .**

**Démonstration**

On appelle  $n = \dim E$  et soit  $F$  un sous-espace vectoriel de  $E$

1. Toute famille libre finie de  $F$  est aussi une famille libre et finie de  $E$  et peut donc, par le théorème de la base incomplète, être complétée en une base de  $E$ .

Elle a donc au plus  $n$  éléments d'après la proposition précédente.

Choisissons parmi les familles finies libres de  $F$  une famille  $\{u_1, \dots, u_p\}$  ayant le nombre maximal d'éléments possible. On a  $p \leq n$ .

Montrons que  $\{u_1, \dots, u_p\}$  est une base de  $F$ , et pour ce faire, on montre que  $\text{Vect}\{u_1, \dots, u_p\} = F$

Si  $\text{Vect}\{u_1, \dots, u_p\} \neq F$ , il existe un vecteur  $u \in F$  n'appartenant pas à  $\text{Vect}\{u_1, \dots, u_p\}$ .

Alors  $\{u_1, \dots, u_p, u\}$  est une famille libre de  $p + 1$  vecteurs de  $F$  : contradiction avec le fait que  $p$  est le nombre maximal de vecteurs libres dans  $F$ .

Donc  $\{u_1, \dots, u_p\}$  engendre  $F$ , et donc c'est une base de  $F$  et  $F$  est de dimension finie.

- La proposition  $\dim F \leq \dim E$  résulte directement de  $\dim(F) = p$  et  $p \leq n$ .
- Si  $p = n$  et si  $F$  est strictement contenu dans  $E$ , il existe un vecteur  $u \in E$  et non dans  $F$  et  $\{u_1, \dots, u_n, u\}$  est une famille libre de  $E$ ; donc  $\dim(E) \geq n + 1$  : impossible.  
Donc,  $F = E$

### 6.5.8 Proposition : dimension de la somme

Soient  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie et  $F$  et  $G$  deux sous-espace vectoriel de  $E$ . Nous avons :

$$\dim(F + G) = \dim(F) + \dim(G) - \dim(F \cap G)$$

#### Démonstration

On considère donc  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie et  $F$  et  $G$  deux sous-espace vectoriels de  $E$ . On sait que d'après la proposition précédente que  $F$ ,  $G$  et  $F \cap G$  sont de dimension finie.

- Soit  $\mathcal{B}_0 = \{u_1, \dots, u_k\}$  une base de  $F \cap G$ .  
On peut alors la compléter, d'une part en une base  $\mathcal{C} = \{u_1, \dots, u_k, v_1, \dots, v_s\}$  de  $F$ , et d'autre part en une base  $\mathcal{D} = \{u_1, \dots, u_k, w_1, \dots, w_t\}$  de  $G$ .
- Montrons que  $\mathcal{C} \cup \mathcal{D}$  est une base de  $F + G$ .  
Comme un vecteur de  $F + G$  est la somme d'un élément de  $F$  et d'un élément de  $G$ , il est évident que  $\mathcal{C} \cup \mathcal{D}$  est une famille génératrice de  $F + G$ .
- Il reste à montrer que  $\mathcal{C} \cup \mathcal{D}$  est une famille libre  
On suppose :

$$r_1 u_1 + \dots + r_k u_k + r_{k+1} v_1 + \dots + r_{k+s} v_s + r_{k+s+1} w_1 + \dots + r_{k+s+t} w_t = \vec{0}$$

Il faut remarquer que si

$$\vec{f} = r_1 u_1 + \dots + r_k u_k + r_{k+1} v_1 + \dots + r_{k+s} v_s$$

et si

$$\vec{g} = r_{k+s+1} w_1 + \dots + r_{k+s+t} w_t$$

Nous avons  $\vec{f} \in F$ ,  $\vec{g} \in G$  et  $\vec{f} = -\vec{g}$

Ces deux vecteurs sont donc dans  $F \cap G$ , ce qui implique  $r_{k+1} = \dots = r_{k+s} = r_{k+s+1} = \dots = r_{k+s+t} = 0$  car les vecteurs  $v_i$  et  $w_i$  ne sont pas dans  $F \cap G$ .

Puis, comme la famille  $u_1, \dots, u_k$  est libre on a :  $r_1 = \dots = r_k = 0$ .

Donc  $\dim(F + G) = k + r + s$  avec  $\dim(F) = k + s$ ,  $\dim(G) = k + t$  et  $\dim(F \cap G) = k$

D'où le résultat.

### 6.5.9 Définition

Soit  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie .

Un hyperplan d'un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie  $n$  est un sous-espace vectoriel de dimension  $n - 1$ .